(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平9-261713

(43)公開日 平成9年(1997)10月3日

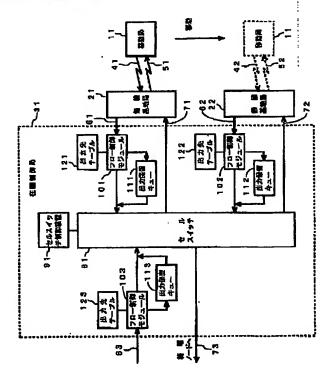
(51) Int.CL ⁶	說別記号		F I		技術表示箇所		
H04Q 7/22			H04B	7/26	108	Z	
H04L 12/28			H04Q	3/00			
H 0 4 Q 3/00	9466-5K		H04L	11/20	1/20 D		
7/28				7/04	/04 K		
			審查師	球 有	韶求項の数 5	FD (全 10 頁)	
(21) 出顧番号	特顯平8 -93018		(71) 出額人 395022546 株式会社ワイ・アール・ピー移動通信基盤				
(22) 出顧日	2) 出顧日 平成8年(1996) 3月25日			技術研	究所	叮一丁目 1 番地32	
(72)発電			(72) 発明者	西尾 昌也 神奈川県横浜市神奈川区新浦島町一丁目1 番地32 株式会社ワイ・アール・ピー移動 通信基盤技術研究所内			
			(72)発明者	神奈川番地32	県横浜市神奈川	区新浦島町一丁目 1 ・アール・ピー移動	
·			(74)代理人	十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二十二	野村 孝久	(外2名) 最終質に続く	

(54) 【発明の名称】 フロー制御方法およびフロー制御機能を有する移動通信網

(57) 【要約】

【課題】 ATM移動通信網におけるハンドオーバにおいて、小さいメモリ容量でデータ損失をなくすことができるようなATMノード間フロー制御方法およびフロー制御装置を提供すること。

【解決手段】 移動局11は移動に伴って無線基地局21はハンドオーバを行い、無線基地局21はハンドオーバ射通知セルを在圏制御局31に送信する。在圏制御局31のセルスイッチ制御装置91は、該当するATM仮想チャネルを切り換えると共に、該チャネルに関する出力ポート情報を"保留"とし、フロー制御モジュール103は該当するセルを出力保留キュー113に蓄積する。ハンドオーバ完了時には、無線基地局22はハンドオーバ終了通知セルを送信し、セルスイッチ制御装置91は出力ポート情報の保留を解除し、セルスイッチ81は出力保留キューからセルを出力する。



(2)

特開平9-261713

1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 移動局が在圏している無線基地局と、移動局の通信相手装置が接続されているATMノードとの間に確立されたATM仮想チャネルを介して通信を行う移動通信網において、

移動局が他の無線基地局の無線ゾーンへ移動するとき、 旧無線基地局からATMノードに対してハンドオーバ開 始情報を送信し、ハンドオーバ後にも仮想チャネルが経 由するATMノードでは、該ハンドオーバ開始情報か ら、該移動局に対するATMセルが流入するATM伝送 路ならびにATM仮想チャネルを特定し、当該ATMセ ルのスイッチングを保留して一時的に保存し、

ハンドオーバが終了したとさ、新無線基地局から前記A TMノードに対してハンドオーバ終了惰報を送信し、眩 ATMノードでは当眩惰報から、ATMセルが流入する ATM伝送路ならびにATM仮想チャネルを特定し、保 留を解除すると共に、保存されているATMセルを送出 することを特徴とするフロー制御方法。

【請求項2】 最下位局である無線基地局、およびその 上位に存在する、階層構造を有する複数のATMノード がATM伝送路で結ばれている移動通信網において、 移動局が在開している無線基地局と、移動局の通信相手

移動局が在圏している無線基地局と、移動局の通信相手 を収容するATMノードとの間で確立されたATM仮想 チャネルを介して通信を行っており、

移動局が他の無線基地局の無線ゾーンへ移動するとき、 ハンドオーパを要求する旧無線基地局から、上位局に対 してハンドオーバ後の新無線基地局情報と、ハンドオー バする移動局のために確立しているATM仮想チャネル 情報からなるハンドオーバ開始情報を送信し、上位局で は当該情報から、ATMセルが流入するATM伝送路な らびにATM仮想チャネルを特定し、当該ATMセルの スイッチングを保留して眩セルを保存する。そして、ハ ンドオーバが終了したとき、新無線基地局から、上位局 に対して、新無線基地局情報と、ハンドオーバした移動 局のために新しく確立したATM仮想チャネル情報から なるハンドオーパ終了情報を送信し、上位局では当該情 報から、ATMセルが流入するATM伝送路ならびにA TM仮想ティネルを特定し、当該ATMセルのスイッチ ングの保留を解除することを特徴とするフロー制御方 法。

【請求項3】 ATM仮想チャネルが経由する、終端ATMノードに至るまでのATMノード間で次々とハンドオーパ開始情報及びハンドオーパ終了情報を転送し、各ATMノードのATM伝送路に設けた出力保留キューにセルを分散保留することを特徴とする請求項1あるいは2のいずれかに記載のフロー制御方法。

【請求項4】 各ATMノードに入力するときのATM 仮想チャネル織別子から、各ATMノードから川力するときのATM仮想チャネル織別子及び出力ATM伝送路 情報を検索できるデータ構造を有し、各入力ATM伝送

2

路毎に、フロー制御モジュール、セルスイッチ、セルス イッチ制御装置が参照可能な出力先テーブルを使用する ことを特徴とする請求項1ないし3のいずれかに記載の フロー制御方法。

【請求項5】 請求項1ないし4のいずれかのフロー制 御方法を実行するフロー制御機能を有する移動通信網。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明はフロー制御方式に関し、特にマイクロセル方式のマルチメディア移動通信網にATM方式を適用した際の、無線特有のハンドオーバ(移動による切り換え)に対応したフロー制御方法およびフロー制御機能を有する移動通信網に関する。

[0002]

【他来の技術】近年、移動通信において高速・マルチメディア伝送に関する研究・開発が盛んに行われている。このようなシステムでは、送信電力を低く抑えるために、これまでの自動車・携帯電話において一つの無線基地局がカバーする無線通話範囲が数Kmであるのに対し、100m程度の無線通話範囲が数Kmであるのに対し、100m程度の無線通話範囲がかさいと、高速で移動する移動局はすぐに通話範囲外に出てしまうので、無線基地局間のハンドオーバを行う機能が必要とされる。なお、ハンドオーバとは移動局が通話中に無線ゾーン間を移動しても通話を継続させるために無線基地局を切り換えることをいう。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】従来、無線通話範囲1 00m程度の狭いシステムとしてはPHSがあるが、通 話の対象として歩行者程度の速度で移動する移動局を前 30 提にしており、高速で移動する移動局のハンドオーバは できない。そして、従来の自動車電話システムでは通話 中のチャネル切り替え時には0.7~0.8秒の瞬断が ある。これはハンドオーバ中に伝送路に流れているデー 夕が単に捨てられてしまうために起こるものである。こ の瞬断によって音声や動画像の伝送の場合には音飛び、 画質劣化等の現象が現れるが、コンピュータデータ伝送 の場合はデータ損失となり、データの再送が発生して、 トラフィックの混雑を招くという問題点があった。マイ 40 クロセルの場合にはマクロセルに比べて短い周期でハン ドオーバが発生するので、この問題はより顕著となる。 このような瞬断の問題を解決するためには無線レベルの チャネル切り替え技術のみならず、通信システム全体と してデータを損失しない技術が必要となる。

【0004】また、移動通信システムでは、移動局と無線基地局間の無線部分と、無線基地局、在圏制御局、関門制御局を結ぶ有線部分とが存在する。この有線部分として、自動車・携帯電話システムでは専用網、PHSではN-ISDN網が用いられているが、いずれもサービ ス品質として音声を前提としており、動画像やコンビュ

2090

(3)

特關平9-261713

-3

ータデータをも統合して伝送するには能力不足であるとい問題点があった。そこで高速・マルチメディア伝送を 行う有線網としてATM方式によるネットワークが有望 視されている。

【0005】本発明の目的は、前配した従来技術の問題点を解決し、有線部分にATM方式を採用した移動通信網において、セルを保留するバッファのメモリ容量を大きくする必要が無く、ハンドオーバ時にデータを損失しないATMノード間フロー制御方法およびフロー制御機能を有する移動通信網を提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するために、本発明は、移動局が在圏している無線基地局と、移動局の通信相手端末を収容するATMノードとの間に確立されたATM仮想チャネルを介して通信を行う移動通信網において、移動局が他の無線基地局の無線メーンへ移動するとき、旧無線基地局からATMノードでは当該情報から、ATMセルが流入するATM伝送路ならびにATM仮想チャネルを特定し、当該ATMセルのスイッチングを保留して一時的に保存する。

【0007】そして、ハンドオーバが終了したとき、新無線基地局から前記ATMノードに対してハンドオーバ終了情報を送信し、該ATMノードでは当該情報から、ATMセルが流入するATM伝送路ならびにATM仮想チャネルを特定し、保存されているATMセルを送出すると共に、保留を解除することを特徴とする。

【0008】また、前記したフロー制御方式において、 終端ATMノードに至るまで次々とハンドオーバ開始情 報及びハンドオーバ終了情報を転送し、各ATMノード のATM伝送路に散けた出力保留キューにセルを分散保 留するようにした点にも特徴がある。

【0009】更に、各入力ATM伝送路毎に、フロー制御モジュール、セルスイッチ、セルスイッチ制御装置が共通に参照する出力先テーブルを設け、眩テーブルは、各ATMノードに入力するときのATM仮想チャネル識別子から、各ATMノードから出力するときのATM仮想チャネル識別子及び出力ATM伝送路情報を検索できるデータ構造にした点にも特徴がある。

【0010】本発明はこのような構成によって、無線基地局がハンドオーバ開始通知セルによって隣接する在圏制御局または関門制御局から終端ノードまで次々とハンドオーバ開始情報を転送することによってセルを分散保留し、各ノードではセルの送信を停止することによって、より小さいメモリ容量の出力保留キューでセルを保留でき、ハンドオーバ時にセルの損失を防止することができる。

【0011】また、ハンドオーバ解始情報セル、ハンドオーバ終了情報セルによる簡単な通知機構と、ATMノードに入力する際のATM仮想チャネル識別子からAT

Mノードから出力する際のATM仮想チャネル識別子と 出力ATM伝送路情報を検索できる構造とした出力先テーブルを設けることによって、高速なフロー処理が可能 である。

[0012]

【発明の実施の形態】以下に、図面を参照して、本発明の実施の形態を詳細に説明する。図2は、本発明が適用される移動通信網の構成を示すプロック図である。移動通信網は階層構造を有している。関門制御局1は階層の10 最上位に位置するATMノード(交換機)であり、下位に位置する在圏制御局2、3と接続されていると共に、他の通信網9とも接続されている。在圏制御局2、3は、関門制御局1の下位に位置するATMノードであり、図2においては、1つの階層しか図示されていないが、複数階層になっていてもよい。最下位の在圏制御局2、3には無線基地局4~7が接続されている。

【0013】各無線基地局4~7はそれぞれ所定のサービスエリア(セル)10~13内に位置する移動局8との無線接続を行い、移動局8が他のセルに移動した場合には、後述するようなハンドオーバ処理を行って、無線基地局を切り換える。

【0014】図1は、本発明の一実施の形態である、新無線基地局と旧無線基地局が同じ在圏制御局に接続されている場合の構成を示すプロック図である。移動局11は無線基地局21と無線回線41、51を介して通信を行っている。また、無線基地局21、22と任圏制御局31とはそれぞれ入出力ATM伝送路61、71及び62、72で接続されている。さらに在圏制御局31は、入出力ATM伝送路63、73によって他の在圏制御局または関門制御局に接続され、その先に移動局11の通信相手である終端ATMノードが存在するものとする。

【0015】在圏制御局31は、セルスイッチ81、セルスイッチ制御装置91、入力ATM伝送路毎に存在するフロー制御モジュール101、102、103、出力保留キュー(パッファ)111、112、113及び出力先テーブル121、122、123を備えている。出力保留キュー111、112、113はそれぞれ入力ATM伝送路61、62、63において、セルスイッチ81の前段に接続されるセルのパッファメモリである。

【0016】出力先テーブル121、122、123は、それぞれ入力ATM伝送路61、62、63におけるセルスイッチ81の前段に設けられ、セルの入力時のATM仮想チャネル職別子から、そのセルのセルスイッチ通過時の仮想チャネル職別子、出力時のATM仮想チャネル職別子および出力ATM伝送路情報が検索できるテーブルであって、セルスイッチ81、セルスイッチ制御装置91、フロー制御モジュール101、102、103が共通に参照可能に構成されている。なお、仮想チャネル職別子については、セルのスイッチへの入力時と出力時の双方において、テーブルを使用した仮想チャネ

(4)

20

特際平9-2617·13

5

ルの変換が行われる。

【0017】フロー制御モジュール101、102、1 03は、それぞれ入力ATM伝送路61、62、63を 監視し、入力したセルのATM仮想チャネル識別子で出 力先テーブルを検索し、その出力ATM伝送路情報が" 保留"であれば、そのセルを出力保留キュー111、1 12、113ヘキューイング(格納)し、そうでなけれ ばセルスイッチ81へ渡す。なお、接統制御情報セルは セルスイッグ81を経由して、セルスイッチ制御装借9 1に転送される。

【0018】図3、4、5は、ATMノードにおけるフ ロー制御動作を示す説明図である。図3は、ハンドオー バ開始前の状態を示している。無線基地局21と22は **隣接する無線ゾーンを形成しており、移動局11は無線** 基地局21の無線ソーンに在圏している。そして、例え ば移動局11が無線基地局22の無線ゾーンに移動した ときに制御信号強度等に基づき、ハンドオーバの要求を 行う。

【0019】このとき、無線基地局21は、移動局11 にハンドオーバ先を無線基地局22にするよう指示する と共に、(1) 新無線基地局22を示す情報及び(2) 移動局のために開設しているATM仮想チャネル

(a") を示す情報を含むハンドオーバ開始情報セル (s) を生成し、入力ATM伝送路61に予め開設して ある制御用のATM仮想チャネルを用いて在圏制御局3 1に送信する。

【0020】図4において、入力ATM伝送路61から ハンドオーバ開始情報セル(s)を受信した在圏制御局 31のセルスイッチ制御装置91は、ATM仮想チャネ ル (a") をキーにして出力先テーブル121を検索 し、出力時のセルのATM仮想チャネル(a)と出力A TM伝送路(73)を知る。なお図3、4、5における 出力先テーブルの内容について、セルスイッチ通過時の 仮想チャネル識別子(a'、b')は配轍を省略してあ る。セルスイッチ制御装置91は、ハンドオーバ開始情 報セル(s)を出力ATM伝送路73に予め開設してあ る制御用のATM仮想チャネルを用いて上流在圏制御局 または関門制御局へルーティングする。

【0021】セルスイッチ制御装置91は、新無線基地 局22を示す情報から、新無線基地局へ経路を切り替え るに当たり、本在圏制御局内で経路を切り替えると判断 し、移動局11宛のセルを保留する。即ち、経路変更す べきセルが流入する入力ATM伝送路63における入力 時のセルのATM仮想チャネル(a)をキーにして出力 先テーブル123を検索し、対応する出力ATM伝送路 を"保留"とする。

【0022】これ以降、在圏制御局31は入力ATM伝 送路63から入力した経路変更すべきセルを出力保留キ ュー113で保持する。さらにセルスイッチ制御装置9 1は新無線基地局22との間でハンドオーバ終了後に使 用する新しいATM仮想チャネル(b)を開散してお <。

【0023】例えば移動局11を経由してハンドオーバ の処理が終了したとき、新無線基地局22は、新無線基 地局22を示す情報及び移動局のために開設しているA TM仮想チャネル(b)を示す情報を含むハンドオーバ 終了情報セル(e)を生成し、人力ATM伝送路62に 予め開設してある制御用の仮想チャネルを用いて在圏制 御局31に送信する。

10 【0024】図5において、入力ATM伝送路62から ハンドオーバ終了情報セル(e)を受信した在圏制御局 31のセルスイッチ制御装置91は、ATM仮想チャネ ル(b)をキーにして出力先テーブル122を検索し、 出力時のセルのATM仮想チャネル(a)と出力ATM 伝送路(73)を知る。セルスイッチ制御装置91はハ ンドオーバ終了情報セル (e)を出力ATM伝送路73 を用いて上流在圏制御局または関門制御局ヘルーティン グする。また、新無線基地局22を示す情報から本在圏 制御局で経路変更したことを判断すると、経路変更すべ きセルが流入する入力ATM伝送路63における入力時 のセルのATM仮想チャネル(a)をキーにして出力先 テーブル123を検索し、対応する出力ATM伝送路情 報を"保留"から72とする。これ以降、交換局31は 出力保留キュー113で保持していたセルを出力伝送路 72に出力すると共に、人力ATM伝送路63から入力 した経路変更すべきセルを出力ATM伝送路72に出力 する。

【0025】図6は、この発明の他の実施の形態であ る、新無線基地局と旧無線基地局が異なる在圏制御局に 接続されている場合の構成を示すプロック図である。な お、図1と同じものには同じ番号が付与されている。移 動局11は無線基地局21と無線回線41、51を介し て通信を行う。また、無線基地局21、22はそれぞれ 在圏制御局31、32と入出力ATM伝送路61、71 及び62、72によって接続されている。また在圏制御 局31、32は在圏制御局33とそれぞれ入出力ATM 伝送路63(75)、73(65)及び64(76) 74(66)で接続されている。さらに在圏制御局33 は入出力ATM伝送路67、77によって他在圏制御局 または関門制御局に接続され、その先には移動局11の 通信相手である終端ATMノードが存在するものとす శ.

【UU26】一般にn対のATM伝送路を持つ在圏制御 局にn-m個の無線基地局が接続され、m個の他在圏制 御局または関門制御局が接続される場合が考えられる が、図6では最も簡単な場合を示している。

【0027】在圏制御局31、32は、33は、それぞ れ図1の在圏制御局31と同様の構成のATMノード (交換機)である。なお、在圏制御局31、32におけ る入出力ユニット101~104は、それぞれフロー制

(5)

特開平9-261713

7

御モジュール、出力保留キュー及び出力先テーブルから 成る。

【0028】次に、図7、8によって第2 夷施例の動作を説明する。無線基地局21と22は隣接する無線ンーンを形成しており、当初、移動局11は無線基地局21の無線ソーンに在圏しているが、無線基地局22の無線ソーンに移動するときハンドオーバを行う。このとき、無線基地局21は移動局11にハンドオーバ先を無線基地局22にするよう指示すると共に、新無線基地局22を示す情報及び移動局のために開設しているATM仮想チャネルを示す情報を含むハンドオーバ開始情報セルを生成し、入力伝送路61に予め開設してある制御用のATM仮想チャネルを用いて在圏制御局31に送信する。

【0029】図7は、第2の実施例におけるセル保留状態を示す脱明図である。入力ATM伝送路61からハンドオーバ開始通知セルを受信した在圏制御局31のセルスイッチ制御装置91はATM仮想チャネル(a")をキーにして出力先テーブル121を検索し、出力時のセルの仮想チャネルと出力ATM伝送路を知る。セルスイッチ制御装置91は、出力ATM伝送路73に予め開設してある制御用のATM仮想チャネルを用いて、ハンドオーバ開始通知セルを在圏制御局33へルーティングすると共に、新無線基地局22を示す情報から新無線基地局へ経路を切り替えるにあたり、本在圏制御局31を経由しなくなると判断し、特別な処理はしない。なお仮想チャネルは、上流からのデータが全て移動局11に達するまで保持しておく。

【0030】入力ATM伝送路66からハンドオーバ開始情報セルを受信した在圏制御局33のセルスイッチ制御装置93は、ATM仮想チャネルをキーにして出力先テーブル126を検索して出力時のセルのATM仮想チャネルと出力ATM伝送路(77)を知る。セルスイッチ制御装置93はハンドオーバ開始情報セルを出力ATM伝送路77に予め開設してある制御用のATM仮想チャネルを用いて上流局ヘルーティングすると共に、新無線基地局22を示す情報から新無線基地局へ経路を切り替えるにあたり、本在圏制御局33内で経路を切り替えると判断し、第1の実施例における在圏制御局31と同様の動作を行って移動局11宛のセルの転送を保留する。

【0031】これ以降、在圏制御局33は入力ATM伝送路67か6入力した経路変更すべきセル(a)を川力保留キュー117で保持する。さらにセルスイッチ制御装置93は、在圏制御局32を介して新無線基地局22までの間においてハンドオーバ終了後使用する仮想チャネルを開設しておく。

【0032】ハンドオーバが終了したとき、新無線基地局22は、新無線基地局22を示す情報及び移動局のために開設しているATM仮想チャネルを示す情報を含むハンドオーバ終了情報セルを生成し、入力伝送路62に

8 予め開設してある制御用の仮想チャネルを用いて在圏制 御局32に送信する。

【0033】入力ATM伝送路62からハンドオーバ終 了涌知セルを受信した在圏制御局32のセルスイッチ制 御装置92は仮想チャネルをキーにして出力先テーブル 122を検索して出力時のセルの仮想チャネルと出力A TM伝送路を知る。セルスイッチ制御装置92はハンド オーバ終了通知セルを出力ATM伝送路74に予め開設 してある制御用の仮想チャネルを用いて任圏制御局33 10 ヘルーティングする。

【0034】入力ATM伝送路66からハンドオーバ終 了通知セルを受信した在園制御局33のセルスイッチ制? 御装置93はATM仮想チャネルをキーにして出力先テ ーブル126を検索して出力時のセルの仮想チャネルと 出力ATM伝送路(77)を知る。セルスイッチ制御装 置はハンドオーバ終了通知セルを出力ATM伝送路77 を用いて上流局へルーティングすると共に、新無線基地 局22を示す情報から本在閨制御局で経路変更したこと を判断すると、出力ATM伝送路17と出力時のセルの 仮想チャネル(a)即ち、経路変更すべきセルが流入す る入力ATM伝送路66における入力時のセルの仮想チ ャネル(a)をキーにして出力先テーブル127を検索 し、対応する出力ATM伝送路情報を"保留"からても とする。これ以降在圏制御局33は出力保留キューで保 持していたセルを出力伝送路 76 に出力すると共に、入 カATM伝送路67から入力した経路変更すべきセルを 出力伝送路76に出力する。

【0035】なお、ルーティングされたハンドオーバ開始通知セルおよびハンドオーバ終了情報セルは移動局11と通信している終端ATMノードに至るまで次々と在圏制御局または関門制御局を経由して転送される。そして、各ATMノードはハンドオーバ開始通知セルの内容から切り換えを行う局を判断し、自局より上位で切り換えが行われる場合には何もせず、自局で切り換えを行う場合には前記したような処理を行い、また自局より下位の局において切り換えが行われる場合には、セルの保留のみを行う。

[0036]

【発明の効果】以上述べたように、本発明によれば、無 ### 線基地局がハンドオーバ開始通知セルによって隣接する 在圏制御局または関門制御局から終端ノードまで次々と ハンドオーバ開始情報を転送することによってセルを分 散保留し、終端ノードではセルの送信を停止することに よって、切り換え局において全てのセルを保留するより も、より小容量の出力保留キューでセルを保留でき、ハ ンドオーバ時にセルの損失を防止することができるとい う効果がある。

【0037】また、ハンドオーバ開始情報セル、ハンドオーバ終了情報セルによる簡単な通知機構と、ATM/50 ードに入力する際のATM仮想チャネル識別子からAT

(6)

特關平9-261713

10

Mノードから出力する際のATM仮想チャネル職別子と 川力ATM伝送路情報を検索できる構造とした出力先デーブルを設けることによって、高速なハンドオーバ処理 が可能であるという効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例である、在圏制御局の構成を 示すプロック図である。

【図2】 本発明が適用される移動通信網の構成を示すブロック図である。

【図3】ATMノードにおけるフロー制御動作を示す説 明図1である。

【図4】ATMノードにおけるフロー制御動作を示す説明図2である。

【図5】ATMノードにおけるフロー制御動作を示す説明図3である。

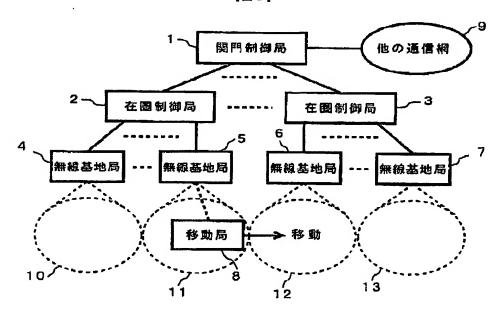
【図6】この発明の他の実施形態の構成を示すブロック 図である。 【図7】第2の実施例におけるセル保留状態を示す説明 図である。

【図8】第2の実施例における切り換え後の状態を示す 説明図である。

【符号の説明】

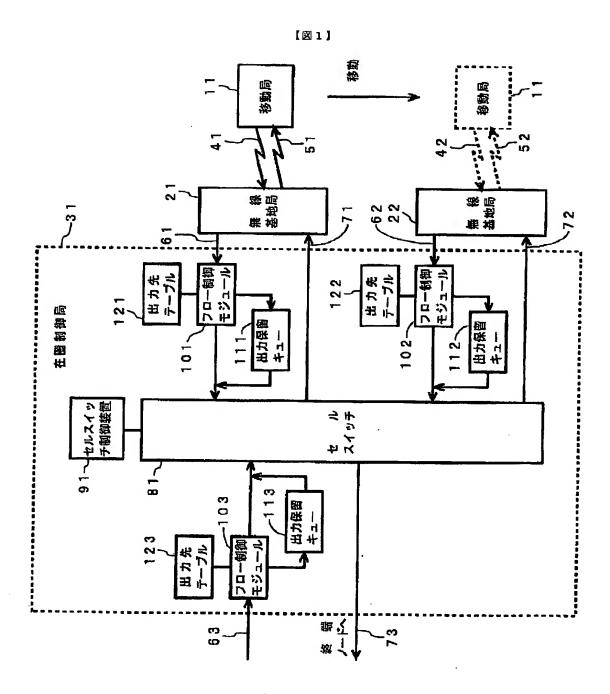
11…移動局、21、22…無線基地局、31、32、33…在 個制御局、41、42…入力無線伝送路、51、52…川力無線伝送路、61、62、63、64、65、66、67…入力ATM伝送路、71、72、7の3、74、75、76、77…出力ATM伝送路、81、82、83…セルスイッチ、91、92、93…セルスイッチ制御装置、101、102、103、104、105、106、107 フロー制御モジュール、111、112、113、114、116、116、117…出力保留キュー、121、122、123、124、125、126、127…出力先ナーブル

【図2】



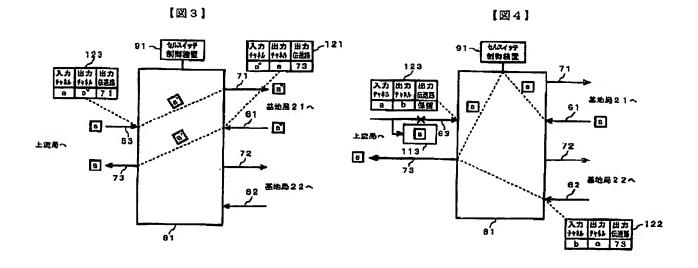
(7)

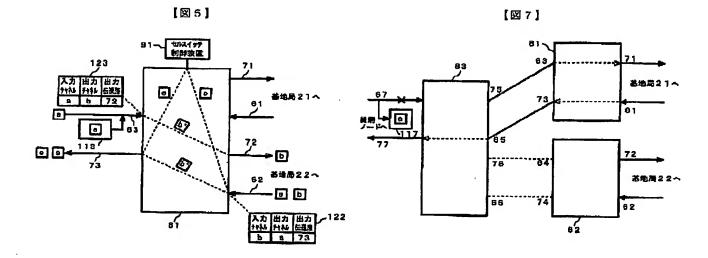
特開平9-261713

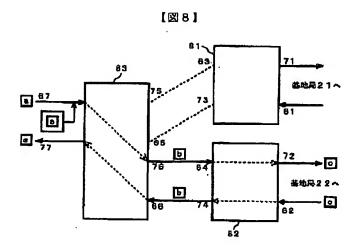


(8)

特 解 平 9 - 2 6 1 7 1 3

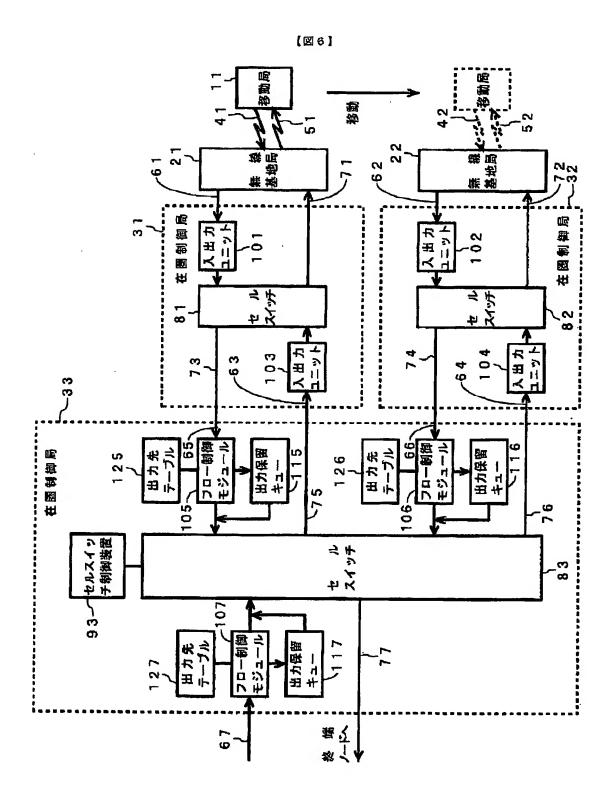






(8)

特開平9-261713



(10)

特開平9-261713

フロントページの統さ

(72) 発明者 渡辺 米維

神奈川県横浜市神奈川区新浦島町一丁目1 番地32 株式会社ワイ・アール・ピー移動 通信基盤技術研究所内 (72) 発明者 田中 基暗

神奈川県横浜市神奈川区新浦島町一丁日1 番地32 株式会社ワイ・アール・ピー移動 通信基盤技術研究所内